

Matematika 2 — Písemka druhá

1. Je to skalární součin, nebo není?

Rozhodněte, zda operace $\langle \cdot | \cdot \rangle : V \times V \rightarrow \mathbf{R}$ definuje skalární součin ve vektorovém prostoru V nad \mathbf{R} a dokažte:

- $V = \text{Mat}_{2 \times 2}$,

$$\left\langle \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} e & f \\ g & h \end{pmatrix} \right\rangle = a \cdot e + 2b \cdot f + 3c \cdot g + d \cdot h.$$

- $V = \mathbf{C}$, $\langle a + ib | c + id \rangle = a \cdot b - c \cdot d$.

[2 body]

2. Matice projekce

Určete ortogonální doplněk k podprostoru L v \mathbf{R}^4 :

$L = [(1, 0, -1, 0), (-1, 1, 1, 1), (0, 1, 0, 1)]$, složky vektorů jsou zapsány v ortonormální bázi. Určete matici projekce a pro libovolný vektor запиšte vztah pro ortogonální projekci a komponentu.

[3 body]

3. Ortogonalizace

V prostoru $P_1[x]$ uvažujte bázi $B = \{x + 1, -x\}$. Skalární součin je definován vztahem

$$\langle p(x) | q(x) \rangle = \int_0^1 p(x)q(x)dx.$$

- Určete matici skalárního součinu v bázi B ,
- ortogonalizujte systém B ,

Není třeba dopočítávat do konce, stačí zapsat příslušné vztahy.

[2 body]

4. Vlastní hodnoty a vlastní vektory lineární transformace:

Matice

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

reprezentuje lineární transformaci (vektory píšeme do řádků a násobíme je maticí A zprava) $\varphi : \mathcal{V}_3 \rightarrow \mathcal{V}_3$ v bázi (e_1, e_2, e_3) .

- určete vlastní hodnoty této transformace
- určete vlastní vektory této transformace
- nalezněte bázi, ve které je φ reprezentována diagonální maticí, určete matici přechodu
- pomocí transformačního vztahu převedte matici A do této báze. (Vyšla vám diagonální s vlastními hodnotami na diagonále?)

[3 body]

Matematika 2 — Písemka druhá

1. Je to skalární součin, nebo není?

Rozhodněte, zda operace $\langle \cdot | \cdot \rangle : V \times V \rightarrow \mathbf{R}$ definuje skalární součin ve vektorovém prostoru V nad \mathbf{R} a dokažte:

- $V = \text{Mat}_{2 \times 2}$,

$$\left\langle \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} e & f \\ g & h \end{pmatrix} \right\rangle = a \cdot e + 2b \cdot f + 3c \cdot g + d \cdot h.$$

- $V = \mathbf{C}$, $\langle a + ib | c + id \rangle = a \cdot b - c \cdot d$.

[2 body]

2. Matice projekce

Určete ortogonální doplněk k podprostoru L v \mathbf{R}^4 :

$L = [(1, 0, -1, 0), (-1, 1, 1, 1), (0, 1, 0, 1)]$, složky vektorů jsou zapsány v ortonormální bázi. Určete matici projekce a pro libovolný vektor запиšte vztah pro ortogonální projekci a komponentu.

[3 body]

3. Ortogonalizace

V prostoru $P_1[x]$ uvažujte bázi $B = \{x + 1, -x\}$. Skalární součin je definován vztahem

$$\langle p(x) | q(x) \rangle = \int_0^1 p(x)q(x)dx.$$

- Určete matici skalárního součinu v bázi B ,
- ortogonalizujte systém B ,

Není třeba dopočítávat do konce, stačí zapsat příslušné vztahy.

[2 body]

4. Vlastní hodnoty a vlastní vektory lineární transformace:

Matice

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

reprezentuje lineární transformaci (vektory píšeme do řádků a násobíme je maticí A zprava) $\varphi : \mathcal{V}_3 \rightarrow \mathcal{V}_3$ v bázi (e_1, e_2, e_3) .

- určete vlastní hodnoty této transformace
- určete vlastní vektory této transformace
- nalezněte bázi, ve které je φ reprezentována diagonální maticí, určete matici přechodu
- pomocí transformačního vztahu převedte matici A do této báze. (Vyšla vám diagonální s vlastními hodnotami na diagonále?)

[3 body]